Mars 标定程序通信指令

1. EEPROM：（E命令）

格式：

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  |  |  |
| EV | 显示所有EEPROM中保成的数据 |  |
| ES | 保成所有数据到EEPROM中 |  |
| EL | 恢复内存参数和EEPROM相同 |  |
|  |  |  |

1. 舵机整定：（S命令）

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  |  |  |
| ST | 舵机做角度测试 |  |
| SC | 全部舵机到90度（舵机转动中心） |  |
| SS | 全部舵机到20度（舵机转动起始点） |  |
| SE | 全部舵机到160度（舵机转动终点） |  |
| SCN | 舵机到90度（舵机转动中心） | N代表舵机号 |
| SSN | 舵机到20度（舵机转动起始点） | N代表舵机号 |
| SEN | 舵机到160度（舵机转动终点） | N代表舵机号 |
| SA | 全部舵机增加1度 |  |
| SAN | 舵机增加1度 |  |
| SANX | 舵机增加X度 | 1<X<9 |
| SD | 全部舵机减少1度 |  |
| SDN | 舵机减少1度 |  |
| SDNX | 舵机减少X度 | 1<X<9 |
| STN | 舵机做角度测试 | N代表舵机号 |

* N代表舵机号 当N=0 代表全部舵机 N范围在2，3，4，5，6，7；
* X 是一个一位的整数；

1. 显示：（V命令）

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  |  |  |
| VA | 显示所有内存中当前的数据 |  |
| VS | 显示所有内存中当前舵机的角度 |  |
| VI | 显示所有内存中IR(红外灯设置) |  |
| VL | 显示所有内存中LED灯的状态 |  |

1. LED 灯：（L命令）

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  |  |  |
| LT | 所有LED点亮 |  |
| LF | 所有LED关闭 |  |
| LTN | N号LED点亮 |  |
| LFN | N号LED关闭 |  |
|  |  |  |

1. 红外设定：（I命令）

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 向前 |  | IrKey0 | IK00 |
| 向后 |  | IrKey1 | IK01 |
| 向左 |  | IrKey2 | IK02 |
| 向右 |  | IrKey3 | IK03 |
| 停止 |  | IrKey4 | IK04 |



|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 功能1 |  | IrKey5 | IK05 |
| 功能2 |  | IrKey6 | IK06 |
| 功能3 |  | IrKey7 | IK07 |
| 功能4 |  | IrKey8 | IK08 |
| 功能5 |  | IrKey9 | IK09 |
| 功能6 |  | IrKey10 | IK10 |
| 功能7 |  | IrKey11 | IK11 |
| 功能8 |  | IrKey12 | IK12 |
| 功能9 |  | IrKey13 | IK13 |
| 功能0 |  | IrKey14 | IK14 |
| 功能 \* |  | IrKey15 | IK15 |
| 功能 # |  | IrKey16 | IK16 |



发 IRKS 进入 IR 学习阶段

IRKE 退出 IR 学习阶段

IRKP 显示 IR 内存数据